【1】慶應義塾大学理工学部

1.

- 1) まず、摩擦がどこにもかからない場合を考える。
- (ア) 小物体と容器が衝突することから、運動量保存則より、以下の式が成り立つ。

$$M_1V_0 + 0 = M_1{V'}_1 + M_2{V'}_2$$

 $(V'_1:$ 衝突後の小物体の速度 、 $V'_2:$ 衝突後の容器の速度)

また、この衝突は弾性衝突なので、以下の式が成り立つ。

$$1 = -\frac{{V'}_1 - {V'}_2}{V_0} \iff V_0 = -({V'}_1 - {V'}_2)$$

以上より、 V'_2 を消去すると、 V'_1 が求まる。

$$\therefore V'_{1} = \frac{M_{1} - M_{2}}{M_{1} + M_{2}} V_{0}$$

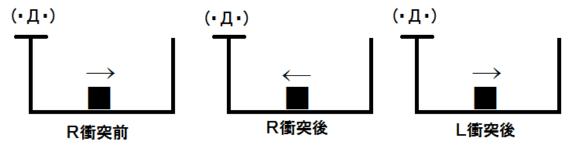
(イ) 容器に対する小物体の相対速度は、弾性衝突を表す式から、以下の式で表される。

$$V'_1 - V'_2 = -V_0$$

(ウ) 以上のことから、この小物体は容器から見ると速さ V_o (等速)でRとLの間を往復運動していることが分かる。L衝突後の小物体の容器に対する相対速度は…

$$V_O = (-1)(-V_O)$$

…と表せる。



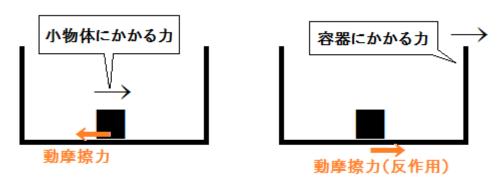
(エ) 往復にかかる時間(間隔)を T_o とすると、以下の関係が成り立つ。

$$2d = V_O T_O \rightarrow :: T_O = \frac{2d}{V_O}$$

- 2) 小物体と容器の間にのみ摩擦がある場合を考える。
- (オ) 静止していた容器が加速度を生じて動き始めるのは、小物体からの動摩擦力の反作用 を正の向きに受けるためである。容器に生じる加速度を a_2 とする。

小物体が受ける動摩擦力をfとすると、 $f = -\mu' M_1 g$ であるので、容器における運動方程式は以下のように立てられる。これより容器に生じる加速度も求められる。

$$M_2 a_2 = -f = \mu' M_1 g \rightarrow \therefore a_2 = \mu' \frac{M_1}{M_2} g$$



(カ) 容器から見た小物体の加速度を考えるには、小物体の(絶対)加速度も考えなければならない。ここで、小物体の(絶対)加速度を a_1 とすると、小物体における運動方程式は以下のように立てられる。これより小物体に生じる加速度も求められる。

$$M_1a_1=f=-\mu'M_1g \ \to \div a_1=-\mu'g$$

以上より、容器から見た小物体の加速度は、以下のようにして求められる。

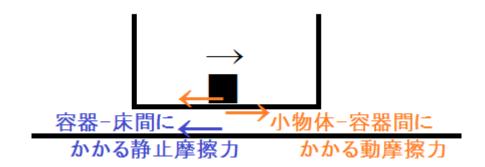
$$a_1 - a_2 = -\mu' g - \mu' \frac{M_1}{M_2} g = -\mu' (1 + \frac{M_1}{M_2}) g$$

(キ) 容器から見ると、小物体は加速度 $a_1 - a_2$ で等加速度運動しているように見えるので、 容器から見た小物体の容器内での移動距離をxとすると、次の式が成り立つ。

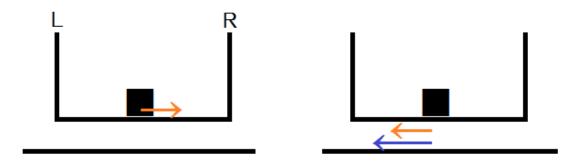
$$0^{2} - V_{0}^{2} = 2(a_{1} - a_{2})x$$

$$\rightarrow \therefore x = \frac{-V_{0}^{2}}{2(a_{1} - a_{2})} = \frac{M_{2}V_{0}^{2}}{2\mu'(M_{1} + M_{2})g}$$

- 3) 小物体と容器、容器と床の間にそれぞれ摩擦がある場合を考える。
- (ク) R に衝突する前、容器は静止していたので、「小物体と容器の間にかかる動摩擦力」と「容器と床の間にかかる静止摩擦力」は同値である。ただし、「容器と床の間にかかる静止摩擦力」は負の方向に向いている。これより、求める力は $-f = -\mu' M_1 g$ である。



(ケ) R と衝突後の容器に対する小物体の(相対)加速度を求めるには、2 物体の(絶対)加速度を求める必要がある。(カ)と同様の解法である。



小物体は R と衝突後、L に向かって運動していくので、小物体と容器の間にかかる動摩擦力は正の向きに $f=\mu'M_1g$ だけかかるので、小物体における運動方程式は、小物体の(絶対)加速度を a_1' とすると、以下のように表される。

$$M_1a'_1 = f = \mu' M_1 g$$

また容器には、小物体と容器の間にかかる動摩擦力(の反作用) -f と、容器と床の間にかかる動摩擦力 $F = -\mu'(M_1 + M_2)g$ がかかるので、容器における運動方程式は、容器の(絶対) 加速度を a'_2 とすると、以下のように表される。

$$M_2 a'_2 = -f + F = -\mu' M_1 g + \{-\mu' (M_1 + M_2) g\}$$

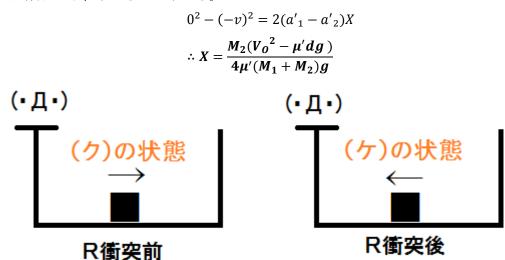
以上2式より、Rと衝突後の容器に対する小物体の(相対)加速度は、以下のように求まる。

$$a'_1 - a'_2 = \mu' g - \frac{-\mu' M_1 g + \{-\mu' (M_1 + M_2) g\}}{M_2} = 2\mu' \frac{M_1 + M_2}{M_2} g$$

(コ) R に衝突前は、小物体は(ク)の状態に則って運動している。すなわち容器から見た小物体の運動は、加速度 $-\mu'g$ の等速直線運動で、距離d/2だけ移動したと分かる。これより R に衝突直前の小物体の速さをvとすると、以下の式が成り立つ。

$$v^2 - V_0^2 = 2(-\mu'g)\frac{d}{2}$$

R 衝突後は、小物体は(f)の状態に則って運動している。容器から見た小物体の運動が、加速度 $a'_1-a'_2$ の等速直線運動で、距離 X だけ R から移動したとする。これより以下の式が成り立ち、求める X が求まる。



- 1)棒2を固定し、棒1をx方向に速度以で運動している時
- (P) 棒 1 には起電力 BV_1d が発生する。これによって棒 1,2 には電流が流れるので、キルヒホッフの法則より、以下の式が成り立ち、流れる電流の値 I_1 が求まる。

$$BV_1d = R_1I_1 + R_2I_1 \rightarrow :: I_1 = \frac{BV_1d}{R_1 + R_2}$$

(イ) 磁場に電流が流れるとローレンツ力がかかる。また、この実験において棒1にかかる ローレンツ力F は負の向きである。

$$F = -BI_1 d = -\frac{B^2 V_1 d^2}{R_1 + R_2}$$

(ウ) 棒 1,2 に流れる電流の大きさは同値であるが、それぞれ抵抗値が異なる。これより、棒 1 で消費されるジュール熱 $J_1=I_1{}^2R_1$ 、棒 1 で消費されるジュール熱 $J_2=I_1{}^2R_2$ と表せるので、以下のことが分かる。

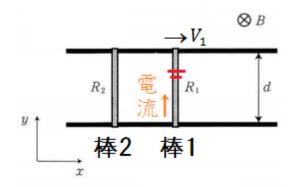
$$J_1: J_2 = R_1: R_2 \to J_1 = \frac{R_1}{R_2} J_2$$

(エ)棒 2 を固定し、棒 1 を x 方向に速度 V_0 で運動され、しばらくすると静止した。この 過程において、棒 1 で持っていた運動エネルギーが棒 1 , 2 で発生するジュール熱に使 われたので、エネルギー保存則より、以下の式が成り立つ。

$$\frac{1}{2}M_1V_0 = J_1 + J_2$$

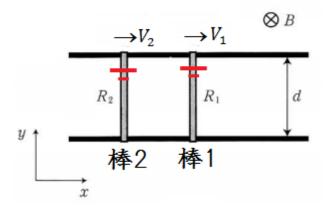
この式と(ウ)の結果より、棒1で発生するジュール熱 J₁ が求まる。

$$J_1 = \frac{R_1}{(R_1 + R_2)} \frac{1}{2} M_1 V_0^2$$



- 2) 棒 1,2 を正の方向にそれぞれ V_1,V_2 で運動させた。
- (オ)棒1,2での起電力はそれぞれ BV_1d , BV_2d である。また、棒1,2に流れる電流はそれぞれ等しい(I_2 とする)ので、キルヒホッフの法則から、以下の式が成り立ち、これより I_1 を求めることができる。

$$BV_1d - R_1I_2 - R_2I_2 - BV_2d = 0 \rightarrow :: I_1 = B\frac{V_1 - V_2}{R_1 + R_2}d$$



(カ) 次に棒 1 と棒 2 を互いに逆向きに速さ V_o で運動させ、しばらく時間が経つと電流は流れなくなった。この過程で 2 つの棒の間には互いに逆向きの同じ大きさの力がかかるため電流が流れなくなった時の棒 1, 2 の速度を V'_1 , V'_2 とすると、運動量保存則より次の式が成り立つ。

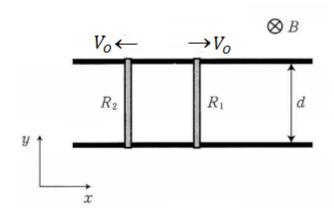
$$M_1V_0 + M_1(-V_0) = M_1V'_1 + M_2V'_2$$

また、しばらく時間が経つと、電流が流れなくなるので、(オ)から次のことがわかる。

$$B\frac{V'_1 - V'_2}{R_1 + R_2}d = 0 \rightarrow V'_1 = V'_2$$

以上2式より、 V_2 を消去すると、 V_1 が求まる。

$${V'}_1 = \frac{M_1 - M_2}{M_1 + M_2} V_0$$



(キ) (エ)と同様、エネルギー保存則より、この過程で棒1,2で生じるジュール熱を J'_1,J'_2 とすると、以下の式が成り立つ。

$$\frac{1}{2}M_{1}V_{0}^{2} + \frac{1}{2}M_{2}V_{0}^{2} = J'_{1} + J'_{2} + \frac{1}{2}M_{1}{V'_{1}}^{2} + \frac{1}{2}M_{1}{V'_{2}}^{2}$$

さらに、 J'_1 , J'_2 の比はそれぞれの抵抗値によるので、以下の関係がなりたつ。

$$J'_1: J'_2 = R_1: R_2 \rightarrow J'_1 = \frac{R_1}{R_2} J'_2$$

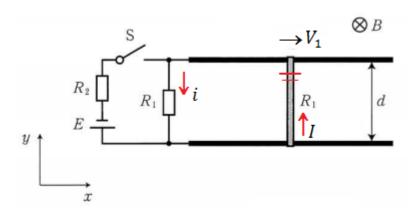
以上2式より、 J'_1 が求まる。

$$\therefore J'_{1} = \frac{R_{1}}{R_{1} + R_{2}} \frac{2M_{1}M_{2}}{M_{1} + M_{2}} V_{o}^{2}$$

- (3) 新しく回路を組む。
- (ク) 速度 V_1 で動く棒 1 で発生する起電力は BV_1d である。仮に棒 1 に流れる電流を I 、抵抗 R_1 に流れる電流を i とすると、キルヒホッフの法則から、次の式が成り立つ。

$$BV_1d = R_1I + R_1i$$

$$BV_1d = R_1I + R_2(I - i) - E$$



上の2式より、iを消去すると、Iが求まる。

$$\therefore I = \frac{BV_1d(R_1 + R_2) + R_1E}{R_1(2R_2 + R_1)}$$

(コ) 十分時間が経ち、電流が流れなくなるときの棒1の速度をvとする。 よって(r)より、次のことが分かる。

$$\frac{Bv_1d(R_1 + R_2) + R_1E}{R_1(2R_2 + R_1)} = 0 \rightarrow Bv_1d(R_1 + R_2) + R_1E = 0$$

$$\therefore v = -\frac{R_1E}{Bd(R_1 + R_2)}$$

3.

(r) 状態 A での気体の温度を T_A とすると、気体の状態方程式より、以下の式が成り立つ。

$$P_OSL = 1RT_A \rightarrow :: T_A = \frac{P_OSL}{R}$$

(イ) 状態 B での気体の温度を T_B とすると、気体の圧力を P_B とすると、以下の式が成り立つ。

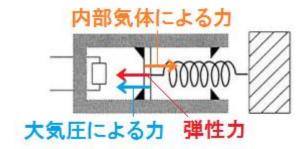
$$P_B 2SL = 1RT_B$$

また、力のつりあいより、次の式が成り立つ。

$$P_0S + kd = P_BS$$

以上2式より、 P_B を消去すると、 T_B が求まる。

$$\therefore T_B = \frac{P_0 S + kd}{R} L$$

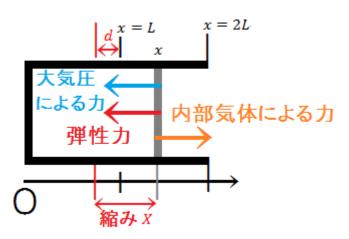


(ウ) $A' \to B$ は定積変化。定積変化する気体 1[mol]を 1[K]上昇させるために与える熱量のことを「定積モル比熱」と呼ぶ。よって $A' \to B$ で加えられる熱量 $Q_{A'B}$ とすると…

$$Q_{A'B} = \frac{3}{2}R(T_B - T_A) = \frac{3}{2}kdL$$

と求まる。

(工)



x = L の時点でばねは d だけすでに縮んでいるので、 $B \rightarrow C$ 間での弾性力を f(x)、気体の圧力を P(x) とすると、力のつりあいの式は以下のようになる。

$$P_0S + f(x) = P(x)S$$

また、弾性力f(x) = k(x - L + d) より、P(x) は以下のように求まる。

$$\therefore P(x) = P_0 + \frac{k(x - L + d)}{S}$$

(オ) $B \rightarrow C$ の過程で、気体が外部へ押す力をF(x)とすると、気体が外部へする仕事 W_{BC} は以下のように計算される。

$$W_{BC} = \int_{L}^{2L} F(x) dx = \int_{L}^{2L} P(x) S dx = \int_{L}^{2L} \left\{ P_{O} + \frac{k(x - L + d)}{S} \right\} S dx$$
$$= \left[P_{O} Sx + \frac{1}{2} k(x - L + d)^{2} \right]_{L}^{2L} = P_{O} SL + \frac{1}{2} kL(L + 2d)$$

(カ) 過程 $B \to C$ で気体に与えられた熱量を Q_{BC} 、内部エネルギーの変化を ΔU_{BC} 、状態 C で の気体の温度を T_C とすると、熱力学第 1 法則より、以下の式が成り立つ。

$$Q_{BC} = \Delta U_{BC} + W_{BC} = \frac{3}{2}R(T_C - T_B) + P_O SL + \frac{1}{2}kL(L + 2d)$$

また、状態Cにおける状態方程式より、以下の式が成り立ち、 T_C が求まる。

$$P(2L) \cdot 2SL = \left\{ \frac{k(L+d)}{S} + P_0 \right\} 2SL = RT_C$$

以上より、 T_C , T_B を第一法則の式に代入すると、 Q_{BC} が求まる。

$$\therefore Q_{BC} = \frac{1}{2}(7kL^2 + 5kdL + 5P_0SL)$$

(キ) $D \rightarrow A$ の変化は定圧変化(圧力は大気圧 P_0 に同じ)なので、気体が外部へする仕事 W_{DA} は、

$$\therefore W_{DA} = -P_{O}SL$$

と求まる。

(ク) 1 サイクルで気体が外部へする仕事は $W_{BC}+W_{DA}$ 、気体に入ってくる熱量は $Q_{AB}+Q_{BC}$ であるので、1 サイクルでの熱効率 e は、次のように表される。

$$e = \frac{W_{BC} + W_{DA}}{Q_{AB} + Q_{BC}} = \frac{P_O SL + \frac{1}{2}kL(L + 2d) - P_O SL}{\frac{1}{2}(7kL^2 + 5kdL + 5P_O SL) + \frac{3}{2}kdL} = \frac{kL(L + 2d)}{7kL^2 + 8kdL + 5P_O SL}$$

(コ) この1サイクルの状態変化の様子をまとめる。

A(A')→B: 定積変化

 $B \rightarrow C$: 圧力がxの1時関数に従って変化する状態変化

 $C(C')\rightarrow D:$ 定積変化 $D\rightarrow A:$ 定圧変化

ここで、 $d=L={}^{P_{O}S}\!/_{d}$ なので、状態 B, C の圧力は、それぞれ以下のようになる。

$$P_A = P(L) = \frac{kd}{S} + P_O = 2P_O$$

 $P_B = P(2L) = \frac{k(L+d)}{S} + P_O = 3P_O$

また過程 $\mathbf{B} \rightarrow \mathbf{C}$ では、圧力が x の 1 時関数に従って変化するので、PV グラフ上での動きは直線的である。

以上より、求める PV グラフは以下の通りである。

